(Translation)

Case 6: Japanese Patent Laid-Open Publication No. 278240/1998

Title: INK JET RECORDING DEVICE

Applicant: Brother Ind. Ltd., Japan

(6-A)

After elapsing one second from a start of a real purge, an electric pressure of 10.8 kHz is applied to a piezoelectric element to generate oscillations of 10,000 times.

(6-B)

A wall surface of an ink channel is oscillated by operating a piezoelectric element as an actuator during a purge operation. Air pubbles or dusts attached to the wall surface are eliminated directly by the oscillations, or cavitations caused by the oscillations, and are efficiently discharged outside a jetting nozzle 21. Thus, a remarkable effect such as an improvement of record quality (print quality) can be obtained.

36号証

(19)日本四特許厅 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-278240

(43)公開日 平成10年(1998)10月20日

(51) Int.Cl.4 裁別記号 FΙ B41J 2/01 B41J 3/04 1012 2/18 102R 2/185

套変情求 未請求 請求項の数10 OL (全 9 頁)

(21) 出稿番号

特整平9-85367

(71)出廊人 000005287

ブラザー工業株式会社

(22) 出順日 平成9年(1997)4月8日 强知淋名古屋市和辖区首代町15番1号

(72)発明者 中村 田韓

受知県名古屋市場稙区首代町15番1号 プ

ラザー工業株式会社内

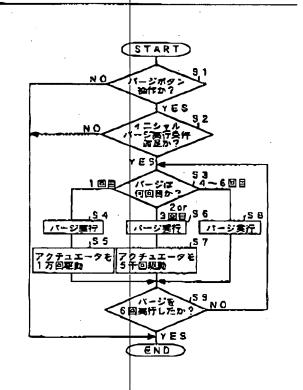
(74)代理人 弁律士 建立 勉

(54) 【発明の名称】 インクジェット配母を置

(57)【藥矽】

【課題】 インクの流路の壁面に付着した気泡やゴミを 効果的に除去できるインクジェット記録接貨を提供する

【解決学段】 イニュシャルバージの実行の条件が満た された場合には(S2:Yes)、今回笑能するパージ が何回目であるかを判断する(83)、そして、今回安 応するパージが1回目であると判断された場合には、パ ージを実行し(\$4)、その後、<u>圧質素子に10 8k</u> 出土の管圧を印加して、約1万回の振動を発生させる (S5)。 東た、S3にて、今回実施するパージが2. 3回目であると判断された場合には、バージを実行し (S6)、その後、圧電素子に電圧を印加して、約5千 回の振動を発生させる(S7)。更に、S3にて、今回 実施するパージが4~6回目であると判断された場合に は、圧電素子を駆動させることなり、パージを実行する (56).



【特許語水の範囲】

【腰水項1】 配録線体にインクを噴射して記録を行なう記録へッドに対して、前記インクの噴射状態を改善するために、 額記録ヘッドの噴射側から該記録ヘッド内のインクを吸引するパージ動作を行うインクジェット記録 装倉において、

耐記記録ヘッドの前記インクを順射させる電気的アクチュエータ内にて、前記パージ動作の開始によって生じた 前記インクの流速がある期間内に、前記アクチュエータ を駆動することを特徴とするインクジェット記録袋置。

【請求項2】 前記パージ動作を複数回行う場合に、前記アクチュエータの駆動状態を、先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど低減することを特性とする可記請求項1に記載のインフジェット記録装置。

【請求項3】 前記アクチュエータの駆動回数を、先の パージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど少なくす ることを特徴とする前記請求項2に記載のインクジェット記載経費。

【請求項4】 前記アクチュエータを駆動する際の周波 数を、先のパージ動作の除よりも後のパージ動作の際ほど小さくすることを特徴とする前記請求項2に配取のインクジェット記録接電。

【請求項5】 前記アクチュエータに印加する電圧を、 先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど低く することを特徴とする前配請求項2に配数のインクジェット記録機関。

【請求項7】 前記パージ動作の開始から所定時間退延 して前記アクチュエータを駆動することを得徴とする前 記讀求項1に記載のインクジェット記録級費。

【請求項8】 前記パージ動作を複数回行う場合に、最後のパージ動作は、前記アクチュエータを駆動しないで行うことを特徴とする前記請求項1 に記載のインクジェット記録映像。

【請求項9】 前記パージ動作は、1回行う場合と複数回行う場合とが選択され、1回行う場合には、前記アクテュエータを駆動しないことを特徴とする前記請求項8に記載のインクジェット記録接置。

【請求項10】 前記アクチュエータが旗機的に指動するものであることを特徴とする前記請求項1~9のいずれかに配数のインクジェット記録要責。

【発明の鉢枘な説明】

[0001]

3

【発明の属する技術分野】本発明は、インクジェット記録版散、例えばインクを吸引する機能を有するインクジェット記録級電に関する。

[0002]

【従来の技術】一般に、 紙等の記録域体にインクを噴射して印字等の記録を行うインクジェット記録を置として、 例えばインクジェットプリンタが知られている。 このインクジェットプリンタでは、 図9に示す様に、インクを収容するインクカートリッジP1を、 記録ヘッドP2を値えた記録ヘッドユニットP3に対して交換可能に設け、 交換したインクカートリッジP1からインクを記録ヘッドP2に供給し、 各噴射ノズルP4より噴射して記録を行なっている。

【0003】また、インクジェットプリンタの使用の途中などにおいて、例えば使用者のスイッチ操作によって、又は所定の条件が満たされた場合に自動的に、噴射ノズルP4の先端側、即ち噴射孔(図示せず)が開口するノズル面P5からインクを吸引するいわゆるパージ動作が行われている。

【0004】このパーシ動作とは、ノズル箇P6に吸引 キャップP6をかぶせて、吸引ポンプ(図形せず)によ り吸引キャップP6内に負圧をかけることによって、吸 引キャップP6を介して記録ヘッドP2内からインクを 吸引して外部に除去する動作である。

[0005]

[0006] そして、この気泡やゴミがインクの流路内に残留していると、インクの噴射の際に、噴射を阻害して記録品質が低下することがあった。本発明の課題は、インクの流路の壁面に付着した気泡やゴミを効果的に除去できるインクジェット記録表置を提供することにある。

[0007]

【課題を解決するための手段】前記目的を選成するための語求項1の契明は、記録媒体にインクを関射して記録を行なう記録ヘッドに対して、インクの項討状態を改善するために、記録ヘッドの項財倒から記録ヘッド内のインクを吸引するパージ動作を行うインクジェット記録を関において、記録ヘッドのインクを興射させる電気的アクチュエータ内にて、パージ動作の開始によって生じたインクの気速がある期間内に、アクチュエータを駆動することを特徴とするインクジェット記録要置である。

【0008】つまり、本発明では、パージ動作の開始に よって無じたインクの流速がある期間内に、アクチュエ 一タを駆動してインクの流路の壁面に振動を与える。こ の振動により、あるいはその扱動に基づくキャピテーションにより、インクの流路の盤面に付着している確少な気泡やゴミを、壁面から解脱させて、インクの流れとともに記録ヘッド内から排出することができる。その結果、記録品質(例えば印字品質)を常に高く保つことができる。

【0009】 循环項2の免明は、パージ動作を複数回行う場合に、アクチュエータの駆動状態を、先のパージ動作の除よりも後のパージ動作の除ほど低減することを特徴とする前記請求項1に記載のインクジェット記録設定である。つまり、パージ動作の際にアクチュエータを設定であると、聖師に付着した気泡やゴミを除去することができるが、アクチュエータの駆動により逆に多少ののが免生することがある。そこで、本発明では、そののパージ動作の際には、前の回のアクチュエータの作動により、一変路の壁面に付着した気泡やゴミを効果的に除去し、後の回のアクチュエータの作動により、一変路の壁面に付着した気泡やゴミを効果的に除去し、後の回のアクチュエータの作動により、気泡を発音となることなく、インク中に残留する気泡やゴミを除去することができる。

【0010】側水項3の発明は、アクチュエータの駆動回数を、免のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際はど少なくすることを特徴とする可能開水項2に記載のインクジェット配降破滅である。本発明は、耐起調水項2にて設明した動作の具体例であり、アクチュエータの駆動回数を、先のパージ動作の際よりも彼のパージ動作の除ほど少なくすることによって、同様に、前の回のアクチュエータの作動により、流路の製面に付着した気泡やコミを効果的に除去し、後の回のアクチュエータの作動により、気泡を発生させることなく、インク中に残留する気泡やゴミを除去することができる。

【0011】請求項4の免明は、アクチュエータを駆動する鍵の周波変を、矢のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど小さくすることを特徴とする前記請求項2に配鉱のインクジェット記録変置である。本免明は、所記請求項2にて設明した動作の具体例であり、アクチュエータを駆動する降の周波散を、完のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど小さくすることによって、同様に、前の回のアクチュエータの駆動により、流路の壁面に付着した気泡やゴミを効果的に除去し、後の回のアクチュエータの駆動により、気泡を免生させることなく、インク中に残留する気泡やゴミを除去することができる。

【0012】 請不項5の免明は、アクテュエータに印加する電圧を、先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど低くすることを特徴とする前配請求項2に配載のインクジェット配録速電である。本発明は、前記請求項2にて説明した動作の具体例であり、アクチュエータに印加する電圧を、先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の除侵と低くすることによって、同様に、前の回

のアクチュエータの作動により、流路の壁面に付着した 気泡やゴミを効果的に除去し、ほの回のアクチュエータ の作動により、気泡を発生させることなく、インク中に 死留する気泡やゴミを除去することができる。

【0019】顕求項6の発明は、アクチュエータの駆動 状態を、先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際 ほど低近した後に、アクチュエータを駆動しないでパー ジ動作を行なうことを特徴とする可能護求項2~5のい すれかに記載のインクジェット記録表置である。

【0014】 本発明は、前記請求項2にて飲助した動作の応用例であり、先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど低級した機に、更に、アクチュエータを駆動しないでパージ動作を行なう。それにより、最後のパージ動作の際には、気治が全く生じないので、気泡を除去する能力が一層高まる。

【0015】つまり、記録動作に入る前に、インク内に 気泡が残っていると、記録数け(印字扱け)が発生する ことがあるので、記録動作の匿前である最後のパージ動 作の際には、(気泡の発生の可能性のある)アクチュエ 一タの作動を禁止するものである。

【0018】請求項7の発明は、パージ動作の開始から所定時間運延してアクサユエータを駆動することを特徴とする前記請求項1に記載のインクジェット記録整置である。つまり、パージ動作の開始と同時にアクチュエータを駆動するのではなく、パージ動作の開始から所定時間遅延してアクチュエータを駆動するので、ある素選のもとで壁面が振動することになり、壁面から気泡やゴミを除去する能力が一層高まる。

【0017】 簡求項8の発明は、パージ動作を複数回行う場合に、最後のパージ動作は、アクチュエータを駆動しないで行うことを特徴とする前能請求項1に記載のインクジェット記録該量である。本免明は、前記請求項2にて誘明した動作の応用例であり、パージ動作を複型回行う場合には、最後のパージ動作は、アクチュエータを駆動しないで行う。それにより、最後のパージ動作の際には、気泡が全く生じないので、気泡を除差する能力が一層萬まる。

【0016】つまり、耐起環水項6にて記載した様に、 記録動作に入る前に、インク内に気泡が残っていると、 記録抜け(印字扱け)が発生することがあるので、記録 動作の直前である最後のページ動作の際には、アクチュ エータの作動を禁止するものである。

【0018】護來現9の発明は、バージ動作は、1回行う場合と複数回行う場合とが選択され、1回行う場合には、アクチュエータを駆動しないことを特徴とする前起請求項8に記載のインクジェット記載装置である。つまり、前記請求項6、8にて記載した様に、記録動作に入る前に、インク内に気急が残っていると、記録抜け(印字返け)が発生することがあるので、1回のバージ動作の例には、アクチュエータの作動を禁止するものであ

(4)

特陽平10-278240

ጜ.

【0020】 請求項10の免明は、アクチュエータがは 域的に被到するものであることを特徴とする所記請求項 1~9のいずれかに記載のインクジェット配除装置である。つまり、アクチュエータとしては、例えば圧電素子 を利用でき、この圧電素子に電圧を印加することによ り、インクの流路の鉄面を振動させて、段面に付着した 気泡やゴミを除去することができる。

[0021]

【発明の実施の形態】以下、本発明のインクジェット記録整度の実施の形態(実施例)を、図面に沿って説明する。

(実施例1) a) まず、本実施例であるインクジェット ブリンタの内部情成について、図1に基づいて説明する。

【0022】図1に示す様に、平ヤリッジ8は、ガイドロッド11及びガイド郎材12に、各々スライド可能に 文符され、ベルト13に固着されて、CRモータ16に より配動されて往復移動される。前記キャリッジ8に は、印字等の記録を行うたのの記録ヘッド18を有する 記録ヘッドユニット17が取り付けられている。この記録ヘッドユニット17は、4色のインク(シアンc、マゼンタm、イエローッ、ブラックゥ)を記録媒体である記録用紙P上に、インク液滴を吐出して記録動作を行うインクジェット式であり、その記録側に設けられた記録ヘッド18には、図2に示す様に、各色のインクを告々 噴射するために、4つの喧計ノズル21ッ、21m、21c、21b(21と総称する)を備えている。

【0023】また、記録ヘッドユニット17の後部(図2の定例)には、各項射ノズル21に、各色のインクを供給する4つのインクカートリッジ22と純称する)が看験可能に搭載されている。前配買射ノズル21は、圧電素子からなるインクを噴射するためのアクチュエータであり、圧電素子の材料に多数の凹部が平行に且つ程状に削られて、インクの流路となる多数の(例えば64個の)チャンネル(図示せず)が形成されている。このチャンネルは、ノズル面23にて関ロして、多数の各隣射孔24を形成している。

【0024】延って、各チャンネルの壁面を構成する位置の圧電素子をアクチュエータとして、所定の周波数の電圧を印加することにより、所望の噴射孔24よりインクを噴射することができる。特に、本実施例では、後述する様に、パージ動作の際に、所定の噴射ノズル21に対応した圧電素子に電圧を印加して、各チャンネルの壁面を振動させることにより、気泡やゴミ等を除去する動作をも行なうことができる。

【0025】図1に戻り、前記記録ヘッド18と対向する位置には、記録用紙Pを搬送する機械権構しどが配設され、概法機構しどは、してモータ30(図5参照)の

駆動により回転するプラテンローラ25の回転によって、記録用紙Pを搬送する構成とされている。

【0026】また、前記級法接属しFの側方には、記録へッド18のインク晴打動作の破時・回復を行う維持・回復被横RMが設けられている。この銀持・回復機構RMは、記録へッド18の使用中に、インクが転爆したり、その内間に気泡が発生したり、鏡射ノズル21のノズル面23にインク液域が付着したりする等の原因で発生する噴射不具を解消するための吸引手段26と、インクジェットプリンタ1の不使用時にノズル面23を扱うワイバ部材28とを備える。

【0027】可配吸列・砂な26は、図3に示す後に、記録へッド18の各横打ノズル21の面23に対し、配置・整備可能な吸引キャップ33と、該吸引キャップ33を介してインクを吸引する吸引がンプ34(図1を配)とを領える。そして、二の吸引手段26は、カム部符38及びカム駆動モータ35(図6参照)により、吸引キャップ33及びワイバ部符28を記録ヘッド18に向けて進退駆動するとともに、吸引ポンプ34を駆動し吸引キャップ33を介して吸引動作(バージ動作)を行なう。

【0028】具体的には、この吸引ポンプ34の1面の 注重動作により、図4(a)に示す様な、吸引動作が行 われる。例えばある噴射ノズル21に対して1回のパー ジが行われる場合には、最初は小さな責圧による小パー ジが実行され、次に大きな責圧による本パージが実行され、次に大きな責圧による本パージが実行され、次に大きな責圧による本パージが実行される(この吸引ポンプ34の1回の性復動作によるパー ジを1サイクルのパージと称す)。由、複数図のパージ を行なう場合には、2回目からは小パージは行われない。例えば2回目からは、小パージに対応する位置で、 カム部材36を高速で回転させることで、小パージを通 過させ、実質的に小パージを省略することができる。

【0029】特に、本実態例では、1つの項射ノズル2 1に対して複数回のパージを行なう場合には、図4 (n)に示す場に、頭針ノズル21を解動する。つき

(b) に示す様に、順射ノズル21を駆動する。つまり、例えば6回の本パージを行なう場合には、最初の本パージにて、圧電条子に10.8mmzの電圧を印加して、約1万回の振動を発生させ、2回目及び3回目の本パージにて、約5千回の振動を発生させ、その後の、4~6回目の本パージでは、圧電条子への電圧の印加を独止して振動を発生させなかった。尚、1~3回目の本パージにおける圧電素子への印加のタイミングは、本パージ開始後の1秒後とした。

【0030】b)次に、本実施例のインクジェットプリンタ1の電気的構成について、図5に基づいて説明する。図5に示ず様に、インクジェットプリンタ1の制御 袈裟(ECU)50は、周知のCPU50a、ROM5 0b、RAM50c、入出力部50gを備えたマイクロ コンピュータとして存成されている。

【0031】 可記入出力部50 dには、吸引手段26による吸引動作を指示するパージボタン51等のスイッチ類、カートリッジ22の装着状態の有無を検出するカートリッジ技出器52、吸引ポンブ34が原点位置にあることを検知するパージョPセンサ53、記録用紙Pの失調を検知するPEセンサ54、キャリッジ8の位置を検知するCR位置センサ56等が接続されている。

【0032】また、順射動作及び今回の気泡やゴミの除 医動作を行うアクチュエータである順射ノズル21、キャリッジ名を移動させるCRモータ16、般達復行しF を駆動するLFモータ30、吸引手段26を駆動するためのカム部材を駆動するカム駆動モータ35、現在の操作状態等を表示するインジケータ類57等が接続されている。

【0033】c)次に、本実施例のインクジェットプリンタ 7 の制御処理について、図6及び図7のフローチャートに基づいて説明する。ここでは、カートリッジ22の交換後に行われるインクの初期導入時のパージ(イニシャルパージ)について説明する。

【0034】図6に示す極に、パージポタン51が操作されたか否がを判定し(81)、操作された場合には

(51 Yea)、イニシャルパージの実行の条件、例えばカートリッジ22が取り外ざれ再び表着されたことがカートリッジ核出路22で検出されたか容かを判定する(52)。

【0035】ここで、イニュシャルパージの実行の条件が満たされた場合には(S2 Yes)、今回実施するパージが何回目であるかを判断する(S3)。そして、今回実施するパージが1回目であると判断された場合には、小パージと本パージを含むパージを実行する(S

4)。その後、本バージの開始から1秒間符機した後に、圧電素子に10.8kHzの電圧を印加して、約1万回の振動を発生させる(SS)。

【0036】そして、パージを6回変行したか否かを判定し(S9)、実行していない場合は(S9:No)、再度パージを実行する。一方、既に6回パージを実行した場合は(S9:Yoa)、イニシャルパージが完了したとして、一旦本処理を終了する。

【0037】また、前記89にて、今回実施するパージが2、3回目であると判断された場合には、小パージを省略したパージを実行する(86)。その後、パージの開始から1秒間待機した後に、匠電電子に電圧を印加して、約5千回の振動を発生させ(87)、同様にパージを6回実行したか否かの判定を行なう(80)。

【0038】更に、前記らりにて、今回実施するパージが4~6回日であると判断された場合には、小パージを審略したパージを実行する(5.6)が、このときには、圧延集子を駆動させることなく、同様にパージを8回実行したか否かの判定を行ない(5.9)、一旦本処理を終

アザる。

【0039】また、パージを6回案行していない場合は (S9 No)、再展パージを実行する。一方、既に6回パージを実行した場合は (S9:Yes)、イニシャルパージが完了したとして、一旦本処理を終了する。この様に、本実施例では、噴射ノズル21に対して複似値のパージ動作を実施する場合には、パージ動作の実行中にアクチュエータである任電素子を作動させてインクの ス路の壁面を振動させるので、この振動により直接、あるいはその振動に基づくキャビテーションにより、型面に付着した気泡やゴミを除会して、効率よく噴射ノズル 21外へ確出することができる。そのため、記録品質 (印字品質) が向上するという類者な効果を奏する。

6- 1

【0040】また、アクテュエータの作動のタイミングは、パージの開始から 1 秒後であるので、実際にインクが流れ出してから行われることになり、気泡やゴミを除金する能力に優れている。更に、最初(1回目)のパージ動作におけるアクテュエータの動作の状態(この場合は仮動回数)よりも、後の(2.3回目の)アクチュエータの動作の状態が低減されているので、結果として、インク中に残留する気泡が低減する。つまり、アクチュエータの作動によって発送の気泡やゴミの除去ができるが、逆に気泡を低減して、記録品質の一層の向上を図ることができる。

【0041】特に、記録値前、即ち最後のパージにおけるアクチュエータの作動は禁止しているので、より確実に気泡の発生を防止して、一層の記録品質の向上を図ることができる。

(実施例2)次に実施例2について説明する。

【0042】本実施例のハード構成は、前記実施例1と同様であり、その制御知識に特徴があるので、制御処理について述べる。ここで、インクジェットプリンタの使用開始後に行われるインクの散燥の防止のためのパージ(回波パージ)について、図7及び図8のフローチャートに基づいて説明する。

【0043】 向、この回復パージは、マニュアル文は自動にで行われるが、ニニでは、最動にで行われる例について述べる。図フに示す様に、超録命令(印子命令)が入力されたか否かを判定し(S11)、ここで、紀録命令が入力されたと判断されると(S11・Yeg)、阿回のパージから1分以上超過しているか否かを判定する(S12)、

【0044】ここで、前回のパージから1分以上経過していないと判断されると (\$12:No)、1分間記録 動作を禁止した後に (\$15)、賃針ノズル21よりインクを噴打して記録(印字)を実行し(\$16)、一旦 不処理を終了する。一方、前回のパージから1分以上経過していると判断されると(\$12:Yes)、目動パ

ージ判定を行なう(S 1 2)。この自動バージ判定とは、バージを行なう順射ノズル21に対して何サイクルパージを実施するかを、例えば即回バージを実行してからの故景期間(例えば日数)などから判断する。例えば放電期間が短い場合には、1サイクルのパージ(シングルパージSP)を実施し、双億期間が長くなるにつれて、2サイクルのパージ(ダフルバージWP)、3サイクルのバージ(トリフルパージTP)と増加させてゆくものである。

【0045】そして、自動パージ科定により、前回パージを行なってからそれほど期間が経過しておらず、よってパージが不要であると判断された場合には(513:No)、そのまま記録を実行し(516)、一旦本処理を終了する。一方、自動パージ料定により、前面パージを行なってから所定の期間以上経過しており、よってパージが必要であると判断された場合には(513:Yel)、その経過期間の長さに応じて決められるサイクルはのパージを行なう(514)。

【0046】その後、強制特徴を1分間行なってから(515)、記録を実行して(516)、一旦本処理を終了する。次に、前記514におけるパージ実行の処理について、例えば各色3サイクルのパージ(TP)を行なう場合を例に挙げて、図8のフローティートに基づいて説明する。

【0047】図8に示す種に、自動パージの料定により3サイクルのパージ(TP)の命令が入力されたか変かを判定し(S21)、ここで、TPの都令が入力されないと判断されると(S21:Na)、一旦本処理を終了し、他の処理を行なう。一万、ここで、TPの命令が入力されたと判断されると(S21:Yes)、各色に対応した順射ノズル21に対するパージを行なうために、今回実行するパージが何回目であるかを判定する(S22)。

【0048】そして、今回実施するパージが7回目であると判断された場合には、小パージと本バージを含むパージを実行する(523)。その後、本パージの関貼から1秒間待機した後に、圧電素子に高い電圧(例えば25V)を印加して、壁面に大きな振動を免生させる(524)。そして、パージを3回実行したか否かを判定し(528)。実行していない場合は(523.No)、再度パージを実行する。

【0049】また、前記322にて、今回美雄するパージが2回目であると判断された場合には、小バージを省略したパージを実行する(\$25)。その後、パージの開始から7秒間待後した後に、圧電量子に低い電圧(例えば20V)電圧を印加して、最前に小さな振動を発生させ(\$26)、同様にパージを3回案行したか否かの判定を行なう(\$28)。

【0050】更に、新記S22にて、今回実施するパージが3回目であると判断された場合には、小パージを省

略したパージを実行する(S27)が、このときには、 圧電実子を駆動させるコとなく、同様にパージを3回実 行したか否かの判定を行なう(S28)。

(0051) そして、ある色に対応した順射/ズル21に対してパージを3回支行したと判断されると(528: Yes)、全ての色に対応した順射/ズル21に対して、3回のパージが繋行されたか否かを判断し(529)、そうでなければ(529: Yes)、回復パージが発了したとして、一旦本処理を終了する。

【0052】この様に、本実施例では、頃射ノズル21に対して複数回のパーン動作を実施する場合に、最初のパージの隙のアクテュエータの作動の状態を失きくし、中間のパージの隙のアクテュエータの作動の状態を低減し、最後のパージの隙のアクチュエータの作動を禁止している。それにより、前記実施例と同様な効果を奏する。

【0053】 変た、前腔S13のパージの必要か否かの 判定後、1サイクルのパージ(SP) または2サイクル のパージ(WP) が行われる場合、1サイクルのパージ (SP) に対してはアクチュエータの駆動に行わない。 また、2サイクルのパージ(WP)における最初のパー ジに対してはアクチュエータを駆動するが、2回目のパージに対してはアクチュエータの駆動は行わない。

【0054】更に、使用者がドット抜け客を免見してぞれを解消するために、スイッチ操作により行なうパージは、1回だけであるので、パージに際してアクチュエータの駆動は行わない。この場合、複数回パージを行るうようにしても差し支えない。前配パージ動作における小パージは、カートリッジ22の交換後の初期導入に降で、イングが室の通路に入り始めるときの泡立ちを押さえることが主目的であるから、通路の形態によっては、これを省略することもできる。また、前記と関うの目動パージの隙、使用者が上記のようにスイッチ操作で行なられたののには、氏に通路にインクが死痕されているから、最初のパージであっても、小バージを省略することができる。

【0055】尚、本発明は期配実施例に限定されるものではなく、本実施例の表冒を途脱しない範囲内で各種の 態様で実施できることは勿論である。

(1) 例えば、前記実施例1.2では、インクジェット プリンタについて説明したが、それ以外のファックス等 の各種の記録装置に適用することができる。

【0056】(2) 事だ、前疑実施明1、2では、ある 順射ノズルに対して選択してパージを行なう例について 述べたが、例えば複数の色に対応した順射ノズルの金で に対して、順番に1回づつ本パージを行ない。その後同様なパージを全ての色に対して繰り返して行なう例にも 適用できる。この場合は、ある順射ノズルに関してみる

(7)

と、パージの間には所記実施例より時間があるが、イン クの壁面に付着した気泡やゴミを除去する効果は十分に まる

【0057】(3) 前記実施例1.2では、アクチュエータの作動の状態を調節する例として、圧電業子による発生する振動回数及び印加する電圧に関して述べたが、これ以外に、例えば圧電素子に加える電圧の周波数を、後のパージほど少なくする様にしてもよい。

[0058]

【免明の効果】以上、評述したとおり、請求項1の免明では、パージ動作の開始によって生じたインクの規連がある期間内に、アクテュエータを駆動してインクの規範の疑菌に挑助を与えるので、その振動により、あるいは振動に基づくキャピテーションにより、インクの無路の健菌に付着している似少な気泡やゴミを、壁面から離脱させて、インクの流れとともに記録へッド内から採出することができる。その结果、記録品質を常に高く保つことができる。

【0059】調水項2の発明では、後の回のバージ動作の際には、前の回よりもアクテュエータの動作を低減するので、前の回で返路の登画に付着した気泡やゴミを効果的に除去できるとともに、後の回で気泡を発生させることなくインク中に残留する気泡やゴミを除去することができる。

【ロロ目の】関水項3の免明では、アクテュエータの駆動 動図 で、元のパージ動作の除よりも後のパージ動作の 除ほど少なくするので、前の回で流路の壁面に付着した 気泡やゴミを効果的に除去し、後の回で煮泡を発生させることなく、インク中に採留する気泡やゴミを除去することができる。

【 0 0 6 1】 頻环環4の発明では、アクチュエーダを駆動する際の周波数を、先のバージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど小さくするので、前の国で派路の墾苗に付着した気泡やゴミを効果时に除去し、後の回で気泡を発生させることなく、インク中に発留する気泡やゴミを除去することができる。

【0062】額求項5の発明では、アクチュエータに印加する電圧を、先のパージ動作の除よりも途のパージ動作の除まど低くするので、前の回で流路の壁面に行着した気泡やゴミを効果的に除去し、後の回で気泡を発生でせることなく、インク中に残留する気泡やゴミを除去することができる。

【ロロ83】 新求項8の発明では、先のパージ動作の際よりも後のパージ動作の際ほど低策した後に、更に、アクテュエータを駆動しないでパージ動作を行なうので、 最後のパージ動作の際には、気急が全く生じない。よっ て、記録品質が大きく向上する。

【0064】請求項フの発明では、パージ動作の開始から所定時間遅延してアクタユエータを駆動するので、ある環連のもとで壁面が振動することになり、超面から気泡やゴミを除去する能力が極めて高い。 請求項目の発明では、パージ動作を複数回行う場合には、最後のパージ動作は、アクチュエータを駆動しないで行うので、最後のパージ動作の際には、気泡が全く生じない。よって、記録品質が大きく何上する。

【0065】頭水項9の免明では、1回のバージ動作の際には、アクチュエータの作動を禁止するので、気泡が全く生じない。よって、記録品質が大きく同上する。鍋水項10の免明は、アクチュエータが破滅的に援動するものであるので、この抵動によりインクの武路の疑面を振動させて、盤面に付着した気泡やゴミを効果的に除去することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 要施例1のインクジェットプリンタの内部構造を示す説明図である。

【図2】 実施例1の記録へッドユニットを示す料視図である。

【図3】 実施例1の吸引手投等の構成を示す説明図である。

【図4】 実施例1のパージ動作にともなう負圧の変化を示し、(a) は1回のパージ動作を示すグラフ、

(b)は褒奴国のパー学動作を示すグラフである。

【図5】 実施例1のインクジェットプリンタの電気的 構成を示すブロック図である。

【図6】 要越例1のパージ動作に伴う制御処理を示す フローチャートである。

【図7】 実施例2のパージ動作の制御処理を示すフローチャートである。

【図8】 実施例2のパージ動作に作うアクチュエータ の制即処理を示すフローチャートである。

【凶9】 従来技術を示す説明図である。

【符号の取明】

ヿ…インクジェットプリンタ

B·・キャリッジ (CR)

17…記録ヘッドユニット

18…記録ヘッド

21…噴射ノズル

22・インクカートリッジ (カートリッジ)

23…ノズル面

26…吸引手段

33…吸引キャップ

3 4…吸引ポンプ

(8)

特関平10-278240

